

OPDE <sub>plus</sub> BF2			
In@nominal overload [Arms]	da 175 [A] a 250 [A]		
<b>Heavy:</b> 200% x 3s + 150% x 30s [kW]	90	110	132
<b>Light:</b> 120% x 30s [kW]	101	124	149
<b>Standard:</b> 150% x 30s [kW]	90	110	132
<b>Strong:</b> 200% x 30s [kW]	73	90	107

DIMENSIONI	
<b>H</b> - mm	978
<b>L</b> - mm	309
<b>P/D</b> - mm	315
<b>Kg</b>	50



SCHEMA TECNICA   OPDE <sub>plus</sub> BF2	
<b>Tensioni di Alimentazione supportate</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 230±10% Vac monofase</li> <li>• 3 x 230±10% Vac</li> <li>• 3 x 400±10% Vac</li> </ul>
<b>Protocollo di connessione al supervisore</b>	Modbus RTU RS485, Modbus TCP-IP
<b>Fieldbus supportati</b>	CANbus, PROFINET/EtherCAT, Profibus
<b>I/O digitali/analogici</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• n° 4 uscite digitali optoisolate configurabili</li> <li>• n° 8 ingressi digitali optoisolati configurabili</li> <li>• funzione S.T.O. / n°2 ingressi digitali aggiuntivi</li> <li>• 3 ingressi analogici configurabili</li> <li>• 2 uscite analogiche configurabili</li> </ul>
<b>Feedback supportati</b>	Connettore Resolver (9 vie) + Connettore Multifeedback (26 vie)

<b>Permanent Magnet Synchronous motors (PMSM)</b>	Controllo ad anello chiuso su entrambi i sensori fbk1 e fbk2	<b>Synchronous Reluctance Motors (Synk &amp; AsynRM)</b>	Controllo ad anello chiuso su entrambi i sensori fbk1 e fbk2
	Controllo integrato per motori anisotropi (PMSM-IPM come MTPA e fasatura d-axis @standstill)		Controllo ad anello chiuso ottimizzato e sensorless con curve di flusso
	Sensorless (ampio range) ottimizzato per basse velocità e alte coppie e mandrini ad alte velocità		Controllo motore oltre un ampio range di indebolimento di flusso
		<b>PWM</b>	~ Max 18 [KHz]*
<b>Asynchronous molors (IM)</b>	Controllo ad anello FOC con entrambi i sensori fbk1 e fbk2	<b>Control loop bandwidth</b>	Anello corrente: 1400~2000 [Hz] Max
	Controllo V/F, Controllo V/F modificato e Controllo V/F ottimizzato con compensazione della coppia		Anello di velocità: Max 200 [Hz]
	Sensorless (ampio range) ottimizzato per basse velocità e alte coppie e mandrini ad alte velocità		Il range min-max dipende dall'impegno complessivo computazionale
		* Per frequenza di commutazione fuori range	

## MAIN CONTROL FEATURES

- Aggiornamento ciclo interno di velocità, corrente, posizione
- Ciclo PLC pari al periodo di PWM
- Ripresa al volo IM/PMSM/SynRM
- Due banchi di memoria
- Auto taratura (AT) "standstill" integrata per identificazione dei parametri del modello matematico equivalente di ogni macchina elettrica

## CERTIFICAZIONI

Il nostro servo azionamento **OPDEplus BF2** garantisce le migliori prestazioni e semplicità d'uso e per supportare molte delle applicazioni richieste dal mercato nel rispetto degli standard internazionali riconosciuti quali CE (Europa), UL e CSA (USA e Canada).

